**Ver 3.0 - PIC driven**

**(ovvero quando il male dell’elettronica digitale prevale sul bene dell’elettronica analogica)**

La MAIN board genera due segnali diretti verso la board di accensione in ingresso al pin A4 del PIC:

- segnale di connessione (5kHz onda quadra a duty cicle non specificato)

- segnale di accensione (500Hz onda quadra a duty cicle non specificato)

Comportamento del PIC:

- nessun LED acceso = alimentazione della board assente

- LED rosso fisso (verde spento) = presenza alimentazione della scheda di accensione -> nessuna azione

- LED rosso lampeggiante (verde spento) = connessione corretta con la main board -> nessuna azione

- LED verde fisso (rosso spento) = segnale di accensione ricevuto -> pilotaggio MOS e chiusura circuito di potenza

**Changelog:**

v 3.1

modifica resistore su regolatore di tensione per correzione tensione alimentazione PIC a 5V

inserimento LED debugging e segnalazione su pin C1 e C2

inserimento pinheader per in-circuit-flash

v 3.2

spostamento LED pin C1 -> C0

raggruppamento pin per connessione con Yoda

v 3.3

spostamento collegamento con gate del MOS A2 -> C5

v 3.4

minor electrical fixes